

ÖDEV 1) L_2 bazında;

$$|1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

durumunu gözönüne alalım.

Sistem üzerinde L_x^2 ölçümü yapılıyor ve $+h^2$ bulunuyor. Sistemin ölçüminden hemen sonra durumu ne olur. Bu sonucun bulunma olasılığı nedir. Eğer L_x ölçülse hangi değerler hangi olasılıkla bulunur.

SORU 1) Bir parçacık demeti üzerinde L^2 ve L_z aynı anda ölçülüyor. Ölçüm sonucu $(l, m) = (0, 0)$ ve $(1, -1)$ değerleri $\frac{3}{4}$ ve $\frac{1}{4}$ olasılıklarla bulunuyor.

- a) Ölçümden önce demetin bulunduğu durumu oluşturan.
- b) Demetteki $(l, m) = (1, -1)$ olan parçacıklar açıklanıyor ve L_x ölçümü yapılıyor. Hangi değerler hangi olasılıklarla bulunur.
- c) İkinci ölçüm sonucu olusabilecek durumların uzayal dalgaları fonksiyonları bulun.

Gözüm 1)

a) L_z ve L^2 aynı anda ölçülebilir ve $|l, m\rangle$ ile gösterilen ortak durumlara salıncıklar. Böylece sistemin boşluktaki durumu;

$$|1\rangle = \frac{\sqrt{3}}{2}|0, 0\rangle + \frac{1}{2}e^{i\alpha}|1, -1\rangle$$

α : keyfi bir faz.

b) Sisteme $|1, -1\rangle$ durumlarını ayrıarak, bunlar üzerinde L_x ölçümü yapacağın. Sistemin yeni durumu;

$$|\alpha\rangle = |1, -1\rangle$$

L_x ölçümü yapıldığında elde edilecek sonuçları görebilmek için bu durumu $|l, m_x\rangle$ bazında yazmalıyız. Bunun için bazlar arasındaki dönüşüm katsayılarını bulmalıyız. $l=1$ olduğundan;

$$|1, m_x\rangle = c_- |1, -1\rangle + c_0 |1, 0\rangle + c_+ |1, 1\rangle$$

$$L_x \text{ uygularsa}; \quad (L_x = \frac{L_+ + L_-}{2})$$

$$m_x h |1, m_x\rangle = \frac{c_-}{2} L_+ |1, -1\rangle + c_0 \left(\frac{L_+ + L_-}{2} \right) |1, 0\rangle + c_+ \frac{L_-}{2} |1, 1\rangle$$

$$m_x=1, m_z> = \frac{c_-}{\sqrt{2}}|1,0> + \frac{c_0}{\sqrt{2}}(|1,1> + |1,-1>) + \frac{c_+}{\sqrt{2}}|1,0>$$

$$m_x=1, m_z> = \left(\frac{c_- + c_+}{\sqrt{2}} \right) |1,0> + \frac{c_0}{\sqrt{2}} (|1,1> + |1,-1>)$$

Bunu başladığımız durumla karşılaştırırsak:

$$\sqrt{2}m_x c_0 = c_- + c_+$$

$$\sqrt{2}m_x c_+ = c_0 = \sqrt{2}m_x c_-$$

$$\text{Böylece } m_x=1 \Rightarrow |1, m_x=1> = \frac{1}{2}|1,-1> + \frac{1}{\sqrt{2}}|1,0> + \frac{1}{2}|1,1> \quad (1)$$

$$m_x=-1 \Rightarrow |1, m_x=-1> = \frac{1}{2}|1,-1> - \frac{1}{\sqrt{2}}|1,0> + \frac{1}{2}|1,1> \quad (2)$$

$m_x=0$ için bu durumlara direkt bir durum daha bulmalıyız.

$$|1, m_x=0> = a|1,1> + b|1,0> + c|1,-1> \text{ olsun.}$$

$$\begin{aligned} &\langle 1, m_x=+1 | 1, m_x=0 \rangle = 0 = \frac{a}{2} - \frac{b}{\sqrt{2}} + \frac{c}{2} \quad \left. \begin{array}{l} b=0 \\ a=-c \end{array} \right. \\ &\langle 1, m_x=+1 | 1, m_x=0 \rangle = 0 = \frac{a}{2} + \frac{b}{\sqrt{2}} + \frac{c}{2} \end{aligned}$$

Böylece:

$$|1, m_x=0> = \frac{1}{\sqrt{2}}(|1,1> - |1,-1>) \text{ bulunur.} \quad (3)$$

Buradan ters denzüm yoparak $|1,-1>$ durumunu $|1, m_x>$ 'ler açısından bulabiliriz.

$$|1,-1> = \frac{1}{2}|1, m_x=1> + \frac{1}{2}|1, m_x=-1> - \frac{1}{\sqrt{2}}|1, m_x=0> \text{ olur.}$$

Bu durum üzerinde L_x ölçümü yopırsak

$$P(L_x=+h) = 1/4, \quad P(L_x=-h) = 1/4 \quad P(L_x=0) = 1/2$$

c) Sistem $|1, m_x=1>, |1, m_x=-1>, |1, m_x=0>$ durumlarına dikkat edelim. Bunların $|1, m>$ açısından yazabilipimiz için usyal dalga fonksiyonunu kireçel harmoniklerin lineer kombinasyonu olarak yazabiliyoruz.

$$(1) \text{den } 2Y_1(\theta, \phi) = \frac{1}{2}Y_1^{-1}(\theta, \phi) + \frac{1}{\sqrt{2}}Y_1^0(\theta, \phi) + \frac{1}{2}Y_1^{+1}(\theta, \phi)$$

$$= \frac{1}{2}\left(\frac{3}{8\pi}\right)^{1/2} \sin\theta e^{-i\phi} + \frac{1}{\sqrt{2}}\left(\frac{3}{4\pi}\right)^{1/2} \cos\theta - \frac{1}{2}\left(\frac{3}{8\pi}\right)^{1/2} \sin\theta e^{-i\phi} = \left(\frac{3}{8\pi}\right)^{1/2} (\cos\theta - i\sin\theta \sin\phi)$$

Benzer şekilde

$$4 - (\theta, \phi) = \left(\frac{3}{8\pi} \right)^{1/2} (-\cos\theta - i\sin\theta\sin\phi)$$

ve

$$4_0(\theta, \phi) = -\sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos\phi \sin\theta \quad \text{elde edilir.}$$

ÖDEV 2) Önceki sonun (b) sıkkında yaptığımız işlem L_x 'ın özdurumlarını L_z operatörü bazında bulmak ve daha sonra ters dönüşüm yaparak L_z 'ın özdurumlarını L_x bazında yazmaktır. Bu işlemi daha sistematiğ olarak yapmak için

a) L_x operatörünün matris elementlerini L_z bazında bulunuz. Bu için

$$L_x = \frac{L_+ + L_-}{2} \text{ eşitliğini kullanınız. } (l=1 \text{ için})$$

b) (a) sıkkında bulduğumuz matrisin, yani L_x operatörün özdeğer ve öznumaralarını bulunuz. Bulduğumuz öznumaralar $|1, m_x\rangle$ dumurlarının $|1, m\rrangle$ bazındaki açılımı olacaktır.

c) Öznumaralardan, L_x 'i köşegenleştirilen matrisi bulunuz. Bu matrisin tersini kullanarak $|1, m\rangle$ dumurlarını $|1, m_x\rangle$ dumurları cinsinden bulunuz.

d) (a), (b) ve (c) sıkkındaki işlemleri L_y operatörü için tekrarlayınız.

SORU 2) Bir protonun Coulomb potansiyelinde hareket eden bir $e^- |n_f\rangle = \frac{4}{5}|1,0,0\rangle + \frac{3}{5}|2,1,1\rangle$ dumunda bulunmaktadır. Burada $|n,l,m\rangle$ H atomun standart enerji öznumaralarıdır.

a) Bu durum için $\langle E \rangle$ nedir? $\langle L^2 \rangle$, $\langle L_z \rangle$ nedir?

b) t anında $|n_f(t)\rangle = ?$ (a) sıkkındaki hangi beklenen değerler zamanla göre değişir.

Cözüm 2)

a) $\langle n_f | H | n_f \rangle = \left(\frac{4}{5} \langle 1,0,0 | - \frac{3}{5} i \langle 2,1,1 | \right) H \left(\frac{4}{5} | 1,0,0 \rangle + \frac{3}{5} i | 2,1,1 \rangle \right)$

$$= \frac{16}{25} E_1 + \frac{9}{25} E_2 = \frac{16}{25} E_1 + \frac{9}{25} \cdot \frac{1}{4} E_1 = \frac{73}{100} E_1$$

$$\langle L^2 \rangle = \hbar^2 0(0+1)P(l=0) + \hbar^2 1(1+1)P(l=1) = 2\hbar^2 \frac{9}{25} = \frac{18\hbar^2}{25}$$

$$\langle L_z \rangle = 0 \cdot P(m=0) + \hbar P(m=1) = \frac{9}{25} \hbar$$

$$b) |1_2(t)\rangle = e^{-iHt/\hbar} |1_2(0)\rangle = \frac{4}{5} e^{-iE_1 t/\hbar} |1,0,0\rangle + \frac{3i}{5} e^{-iE_2 t/\hbar} |2,1,1\rangle$$

Beklenen değerlerin zamana bağlı olup olmadığını görmek için Ehrenfest teoremini kullanabiliriz.

$$\frac{d\langle A \rangle}{dt} = \frac{i}{\hbar} \langle [H, A] \rangle$$

$$\langle E \rangle \text{ için } [H, H] = 0$$

$$\langle L^2 \rangle \text{ için } [H, L^2] = 0 \quad \text{olduğundan beklenen değerler zamana bağlı degildir.}$$

$$\langle L_z \rangle \text{ için } [H, L_z] = 0$$

SORU 3) H atomunun taban durumunda bulunan bir e⁻'nin klasik olarak īz̄n verilen bilgenin durağına gitme olasılığını bulunuz.

GÖZÜM 3) Klasik olarak e⁻'nin kinetik enerjisinin sıfır olduğu noktadan geri döner. Yani toplam enerjisinin tamamı potansiyel enerji iken.

$$-\frac{e^2}{r_{\max}} = E_2 = -\frac{1}{2} \alpha^2 m_e c^2 \Rightarrow r_{\max} = \frac{2e^2}{m\alpha^2 c^2} = \frac{2e^2}{m \frac{e^4}{\hbar^2 c^2} c^2} = \frac{2\hbar^2}{mc^2} = 2a_0$$

Taban durumu īz̄n radyal dalga fonksiyonu;

$$R_{10}(r) = 2 \left(\frac{1}{a_0}\right)^{3/2} e^{-r/a_0} \text{ idi.}$$

Poştuğu r_{\max} yaricapının dēinde bulma olasılığı;

$$P(r \geq r_{\max}) = \int_{2a_0}^{\infty} dr r^2 R_{10}^2 = \int_{2a_0}^{\infty} \frac{4}{a_0^3} e^{-2r/a_0} r^2 dr$$

$$= \frac{4}{a_0^3} \left[\frac{r^2 e^{-2r/a_0}}{(-2/a_0)} - \left(\frac{2}{-2/a_0} \right) \frac{e^{-2r/a_0}}{(-2/a_0)^2} \left(-\frac{2r}{a_0} - 1 \right) \right] \Big|_{2a_0}^{\infty} = \frac{4e^{-4}}{a_0^3} \left[2a_0^3 + \frac{5}{4} a_0^3 \right] = 0,24$$

SORU 4) t=0 anında H atomunun dalga fonksiyonu

$$\psi(\vec{r}, 0) = \frac{1}{\sqrt{10}} (2|1_0\rangle + |1_1\rangle + \sqrt{2}|2_0\rangle + \sqrt{3}|2_1\rangle)$$

olarak veriliyor. Alt indisler (nlm) kuantum sayılarını göstermektedir.

- a) Enerjinin beklenen değerini bulun.
- b) Sistemin $l=1, m=+1$ durumunda bulunma olasılığını zamanın fonksiyonu olarak bulun.
- c) $t=0$ anında elektronun protordan 10^{-10} cm lik bir bölge içinde bulunma olasılığını (yaklaşık olarak) bulun.
- d) $L=1$ ve $L_x=+1$ bulunan bir ölçüm yapıldığını varsayıñ. Dolga fonksiyonu bu ölçümden hemen sonra hangi durumda bulunur?

Cözüm 4)

a) $\langle E \rangle = \sum_n E_n P(E_n) = \frac{1}{10} (4E_1 + E_2 + 2E_2 + 3E_2) = \frac{1}{5} (2E_1 + 3E_2) = \frac{1}{5} (2E_1 + \frac{3}{4} E_1)$

$$= \frac{11}{20} E_1 = -7,47 \text{ eV}$$

b) t anında sistemin $l=1, m=+1$ de bulunma olasılığı;

$$\begin{aligned} P(t) &= |\langle 2,1,1|2(0) \rangle|^2 = \left| \langle 2,1,1 | e^{-iHt/\hbar} | 2(0) \rangle \right|^2 \\ &= \left| \langle 2,1,1 | \left\{ \frac{1}{\sqrt{10}} \left(e^{-iE_1 t/\hbar} | 1,0,0 \rangle + e^{-iE_2 t/\hbar} (| 2,1,0 \rangle + \sqrt{2} | 2,1,1 \rangle + \sqrt{3} | 2,1,-1 \rangle) \right) \right\} \right|^2 \\ &= \frac{1}{5} \end{aligned}$$

c) $P(r < 10^{-10} \text{ cm}, t=0) = \frac{1}{10} \int_0^{10^{-10}} (4R_{10}^2 + 6R_{21}^2) r^2 dr$

$$R_{10}^2 = \frac{4}{a_0^3} e^{-2r/a_0} \quad \text{ve} \quad R_{21}^2 = \frac{r^2}{24a_0^5} e^{-r/2a} \quad \text{olduğunu biliyoruz.}$$

$a_0 = 5,3 \times 10^{-9} \text{ cm}$ ve bu değer 10^{-10} a kıyasla ≈ 50 kat büyük olduğundan:

$$R_{10}^2 \approx \frac{4}{a_0^3} \left(1 - \frac{2r}{a_0} \right) \quad R_{21}^2 \approx \frac{r^2}{24a_0^5} \left(1 - \frac{r}{2a} \right) \quad \text{diyebiliriz.}$$

Bu değerler integralde yerine yazılırsa

$$P(r < 10^{-10} \text{ cm}, t=0) \approx \frac{8}{15} \left(\frac{10^{-10}}{a_0} \right)^3 = 3,6 \times 10^{-6} \text{ elde edilir.}$$

- d) $n > L+1$ olacagından $L=1$ ölçülmüñ iye sistem $n=2$ de bulunmaz demek. Ölçümden sonra $| 2 \rangle = C_0 | 2,1,0 \rangle + C_+ | 2,1,1 \rangle + C_- | 2,1,-1 \rangle$ gibi bir durumda.

"Ölçüm sonucunda $L_x=1$ olduğundan

$L_x|2\rangle = |2\rangle$ olmalı.

$$C_0 L_x |2,1,0\rangle + C_+ L_x |2,1,1\rangle + C_- L_x |2,1,-1\rangle = C_0 |2,1,0\rangle + C_+ |2,1,1\rangle + C_- |2,1,-1\rangle$$

$L_x = \frac{L_+ + L_-}{2}$ yazarsak

$$\frac{1}{2} (\sqrt{2} C_0 |2,1,1\rangle + \sqrt{2} (C_+ + C_-) |2,1,0\rangle + \sqrt{2} C_- |2,1,-1\rangle)$$

$$= C_0 |2,1,0\rangle + C_+ |2,1,1\rangle + C_- |2,1,-1\rangle \text{ olur.}$$

Buradan :

$$C_+ = C_- = \frac{C_0}{\sqrt{2}} \text{ bulunur.}$$

Böylece :

$$|2\rangle = \frac{1}{2} (\sqrt{2} |2,1,0\rangle + |2,1,1\rangle + |2,1,-1\rangle) \text{ elde edilir.}$$

SORU 1) Aralarında $\mathcal{U} = \alpha X_1 X_2$ gibi bir etkileşme potansiyeli bulunan iki m kütte li lineer harmonik osilatörden oluşan bir sistemin enerji spektrumunu bulunuz.

Cözüm 1) Sistemin Hamiltonyanı iki parçalık iin H.O. Hamiltonyanları ve etkileşme potansiyelinden olur.

$$H = \underbrace{\frac{P_1^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 X_1^2}_{H_1} + \underbrace{\frac{P_2^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 X_2^2}_{H_2} + \underbrace{\alpha X_1 X_2}_{H_e}$$

H_1 ve H_2 nin ortak özdeğerleri bulunabilir, çünkü $[H_1, H_2] = 0$ dir.

Ancak H_e dahil olduğunda $[H_1, H_e] \neq 0$, $[H_2, H_e] \neq 0$, her üçün de közegen olduğu bir baz bulamayız. Koordinat dönüşümü yaparak bu sistemi iki taneci etkileşmeyen H.O. haline getirmek mümkündür.

$$X_+ = \frac{1}{\sqrt{2}}(X_1 + X_2) \Rightarrow X_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(X_+ + X_-)$$

$$X_- = \frac{1}{\sqrt{2}}(X_1 - X_2) \quad X_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(X_+ - X_-)$$

Şekilde yeni koordinatlar tanımlayalım. Öncelikle dönüşümün üniter olduğunu yanı boyaları koruduğunu gösterelim.

$$\begin{pmatrix} X_+ \\ X_- \end{pmatrix} = \underbrace{\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}}_{U} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}$$

Şekilde yazarak dönüşüm matrisi iin $UU^T = 1$ olduğu gösterilebilir.

$$UU^T = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Dönüşüm üniter olduğundan boyalar koruyacaktır. Dolayısıyla bu dönüşüm altında $P_1^2 + P_2^2 = P_+^2 + P_-^2$ olarak yazılabilir. Benzer şekilde $X_1^2 + X_2^2 = X_+^2 + X_-^2$ olduğu görülebilir. Etkileşme terimi ise;

$$X_1 X_2 = \frac{1}{2}(X_+ + X_-)(X_+ - X_-) = \frac{1}{2}X_+^2 - \frac{1}{2}X_-^2 \text{ olur.}$$

$$\text{Böylece } H = \frac{P_+^2}{2m} + \frac{P_-^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 X_+^2 + \frac{1}{2}\alpha X_+^2 + \frac{1}{2}m\omega^2 X_-^2 - \frac{1}{2}\alpha X_-^2 \text{ olur.}$$

Bu düzenlenince :

$$H = \frac{P_+^2}{2m} + \frac{1}{2}m(\omega^2 + \alpha/m)X_+^2 + \frac{P_-^2}{2m} + \frac{1}{2}m(\omega^2 - \alpha/m)X_-^2 = H_+ + H_-$$

şekline gelir. Burada m kütleli iki etkileşmeyen H.D. olduğunu görüyoruz. Bir tanei $\omega_+ = (\omega^2 + \alpha/m)^{1/2}$, diğer $\omega_- = (\omega^2 - \alpha/m)^{1/2}$ frekansları ile salınım yapıyorlar. $[H_+, H_-] = 0$ olduğundan ortak özdurumlar yazabiliyoruz; $|n_+, n_-\rangle$ gibi. n_+ 1. osilatörün seviyesi, n_- ise ikinci osilatörün seviyeyini gösteriyor. Enerji özdeğerleri :

$$E_{n_+, n_-} = \left(n_+ + \frac{1}{2}\right)\hbar\omega_+ + \left(n_- + \frac{1}{2}\right)\hbar\omega_- \text{ olur.}$$

ÖDEV: 3 boyutta esyönlü olmayan, yani x, y, z doğrultularındaki salınım frekansları farklı olan bir harmonik osilatörün enerji spektrumunu bulunuz. Her yöndeki salınım frekansları eşit olduğu durumda ilk üç enerji seviyesinin dejenerasyonunu inceleyiniz.

ÖDEV: X_1 ve X_2 konumlarında bulunan, P_1 ve P_2 momentumlarına sahip m kütleli iki parçacık $V = \frac{1}{2}m\omega^2 X^2$ potansiyelinde hareket ediyorlar. Parçacıkların etkileşmediklerini varsayalım.

a) İki parçacıklı bu sistem için $H = H_1 + H_2$ şeklinde bir Hamilton-yen yazın. H_1 ve H_2 sırasıyla sadece 1. ve 2. parçacığın durum uzayına etki etsin. Sistemin enerjilerini ve dejenerasyonları bulunuz, ve bu enerjilere karşılık gelen durumları yazınız.

b) H C.S.C.D olusturur mu? $\{H_1, H_2\}$ olusturur mu? H_1 ve H_2 'nin ortak özdurumlarının $|n_1, n_2\rangle$ ile gösterelim. $|n_1, n_2\rangle$ durumları için diklik ve tamlik bağıntılarını yazın.

c) $t=0$ 'da $|n_1(0)\rangle = \frac{1}{2}(|0,0\rangle + |1,0\rangle + |0,1\rangle + |1,1\rangle)$ ile verilen bir sistem ele alın. i) Toplam enerji ii) 1. parçacığın enerjisi iii) 1. parçacığın konumu ölçüldüğünde hangi değerler hangi olasılıkla bulunur.

SORU 2) L_x^2 ve L_z operatörünün $\hbar^2 l(l+1)$ ve m'li özdeğerli bir $|l,m\rangle$ durumındaki parçası için, $\langle L_x \rangle$, $\langle L_y \rangle$, $\langle L_x^2 \rangle$, $\langle L_y^2 \rangle$ beklenen değerlerini hesaplayın.

$$\text{GÖZÜM 2)} \quad \langle l,m | L_x | l,m \rangle = \frac{1}{2} \langle l,m | L_+ + L_- | l,m \rangle$$

$$= \frac{1}{2} (\langle l,m | L_+ | l,m \rangle + \langle l,m | L_- | l,m \rangle) = 0$$

$$\text{Benzersiz şekilde } \langle L_y \rangle = \frac{1}{2i} \langle l,m | (L_+ - L_-) | l,m \rangle = 0$$

$$\langle L_x^2 \rangle = \frac{1}{4} \langle l,m | (L_+ + L_-)(L_+ + L_-) | l,m \rangle =$$

$$= \frac{1}{4} (\langle L_+ L_+ \rangle + \langle L_- L_- \rangle + \langle L_+ L_- \rangle + \langle L_- L_+ \rangle)$$

İlk iki terimin sıfır olduğunu kolayca görebilir. Çünkü $\langle l,m | l,m \pm 2 \rangle = 0$.

$$\langle L_+ L_- \rangle = \langle l,m | L_+ (L_- | l,m \rangle) = \langle l,m | L_+ (\hbar \sqrt{l(l+1)-m(m-1)} | l,m-1 \rangle)$$

$$= \hbar \sqrt{l(l+1)-m(m-1)} \langle l,m | L_+ | l,m-1 \rangle$$

$$= \hbar \sqrt{l(l+1)-m(m-1)} \sqrt{l(l+1)-(m-1)m} \langle l,m | l,m \rangle = \hbar^2 [l(l+1)-m(m-1)]$$

$\langle L_- L_+ \rangle$ aynı yöntemle hesaplanabilir. Başka bir yöntem de şudur:

$$[L_+, L_-] = [L_x + iL_y, L_x - iL_y] = -2i [L_x, L_y] = 2\hbar L_z$$

Böylece $L_- L_+ = L_+ L_- - 2\hbar L_z$ yazılabilir. Bunu kullanarak:

$$\begin{aligned} \langle L_- L_+ \rangle &= \langle L_+ L_- - 2\hbar L_z \rangle = \langle L_+ L_- \rangle - 2\hbar \langle L_z \rangle = \hbar^2 (l(l+1)-m(m-1)) - 2\hbar m \\ &= \hbar^2 l(l+1) - \hbar^2 m(m+1) \text{ elde edilir.} \end{aligned}$$

$$\text{Böylece } \langle L_x^2 \rangle = \frac{1}{4} (\langle L_+ L_- \rangle + \langle L_- L_+ \rangle) = \frac{\hbar^2}{2} (l(l+1)-m^2) \text{ elde edilir.}$$

Benzersiz şekilde $\langle L_y^2 \rangle = \frac{\hbar^2}{2} (l(l+1)-m^2)$ bulunur.

SORU 3) Bir sistem $Y(\theta, \phi) = \frac{\sqrt{15}}{\sqrt{8\pi}} \cos\theta \sin\theta \cos\phi$ durumda bulunuyor.

a) L_z ölçüldüğünde hangi değerler hangi olasılıklar ile bulunur.

b) Bu durum için $\langle L_x \rangle = ?$

$$\text{Çözüm 3)} \quad \psi(\theta, \phi) = \sqrt{\frac{15}{8\pi}} \cos\theta \sin\theta \left(e^{i\phi} + e^{-i\phi} \right) \quad \text{olarak yazılabilir.}$$

Bu şekilde yazılıdrında sistemin y_1^m küresel harmoniklerin lineer kombinasyonu olduğu kolayca görülebilir.

$$y_2^{\pm i}(\theta, \phi) = \mp \sqrt{\frac{15}{8\pi}} \cos\theta \sin\theta e^{\pm i\phi} \quad \text{olduğundan, sistem } \psi(\theta, \phi) = \frac{1}{2} (-y_2^i + y_2^{-i}) \text{ olur.}$$

Ket notasyonunda; $|l, m\rangle$

$$|2\rangle = \frac{1}{2} (-|2, 1\rangle + |2, -1\rangle) \quad \text{olarak yazılabilir.}$$

Sistemi normalize ederek

$$N^2 \langle 2 | 2 \rangle = \frac{N^2}{4} (1+1) = N^2/2 = 1 \Rightarrow N = \sqrt{2}$$

O halde

$$|2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (-|2, 1\rangle + |2, -1\rangle) \quad \text{olur.}$$

a) L_z ölçütürse $\frac{1}{2}$ olasılıkları ± 1 bulunur.

$$\text{b) } \langle L_x \rangle = \frac{1}{2} (-\langle 2, 1 | + \langle 2, -1 |) L_x (-|2, 1\rangle + |2, -1\rangle)$$

Aynı $|l, m\rangle$ durumları arasında $\langle L_x \rangle = 0$ olacağını önceki soruda görmüştük.

$\langle 2, 1 | L_x | 2, -1 \rangle = 0$ olduğu kolayca görülebilir. L_x , L_+ ve L_- nin toplamı olarak yazılabileceğinden $L_x |2, -1\rangle$ bite $|2, 0\rangle$ ve $|2, -2\rangle$ durumları verecek ki bunların $\langle 2, 1 |$ ile çarpımı sıfırdır.

Böylece $\langle L_x \rangle = 0$ bulunur.

SORU 4) $\vec{B} = B_0 \hat{z}$ manyetik alanındaki bir kati deneş için Hamiltonyen;

$$H = \frac{\vec{L}^2}{2I} + \omega_0 \hat{L}_z \quad \text{olarak verilmektedir.} \quad (\omega_0 \text{ sabit})$$

$$\text{Sistem } t=0 \text{ da } \langle \theta, \phi | \psi(0) \rangle = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \sin\theta \sin\phi$$

durumunda ise t anında sistemin durumu ne olur. t anında $\langle L_x \rangle = ?$.

Gözüm 4)

$$\langle \theta, \phi | 4(\omega) \rangle = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \sin\theta \left(\frac{e^{i\phi} - e^{-i\phi}}{2} \right) = \frac{i}{\sqrt{2}} (y_1^1 + y_1^{-1}) \quad \text{olarak yazılabilir.}$$

Böylece $|4(\omega)\rangle = \frac{i}{\sqrt{2}} (|1,1\rangle + |1,-1\rangle)$ olur.

$$|4(t)\rangle = e^{-iHt/\hbar} |4(\omega)\rangle$$

$$H|1,1\rangle = \frac{1}{2I} L^2 |1,1\rangle + \omega_0 L_3 |1,1\rangle = \left(\frac{\hbar^2 I(I+1)}{2I} + \omega_0 \hbar \right) |1,1\rangle = E_+ |1,1\rangle$$

$$H|1,-1\rangle = \left(\frac{\hbar^2 I(I+1)}{2I} - \omega_0 \hbar \right) |1,-1\rangle = E_- |1,-1\rangle \quad \text{bulutum.}$$

$$|4(t)\rangle = e^{-iHt/\hbar} |4(\omega)\rangle = \frac{i}{\sqrt{2}} \left(e^{-iE_+ t/\hbar} |1,1\rangle + e^{-iE_- t/\hbar} |1,-1\rangle \right) \quad \text{olur.}$$

$$= \frac{i}{\sqrt{2}} e^{-i\hbar t/I} \left(e^{-i\omega_0 t} |1,1\rangle + e^{i\omega_0 t} |1,-1\rangle \right)$$

$$\langle L_x \rangle = \frac{1}{2} \left(e^{+i\omega_0 t} \langle 1,1 | + e^{-i\omega_0 t} \langle 1,-1 | \right) L_x \left(e^{-i\omega_0 t} |1,1\rangle + e^{i\omega_0 t} |1,-1\rangle \right) = 0$$

bulunur.

1) Konum ve momentum operatörlerinin matris elementlerini
harmonik osilatör enerji "öztensörleri" batırında buluwz. Buların
 $[X, P] = i\hbar$ komütasyon ilişkisini sağlamadığını gösterin.

$$\hat{X} = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a + a^\dagger) \quad \hat{P} = -i\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (a - a^\dagger)$$

$$\langle n | \hat{X} | m \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle n | (a + a^\dagger) | m \rangle$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\langle n | a | m \rangle + \langle n | a^\dagger | m \rangle) = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left\{ \sqrt{m} \langle n | m-1 \rangle + \sqrt{m+1} \langle n | m+1 \rangle \right\}$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left\{ \sqrt{m} \delta_{n,m-1} + \sqrt{m+1} \delta_{n,m+1} \right\}$$

$$\langle n | \hat{P} | m \rangle = -i\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \langle n | (a - a^\dagger) | m \rangle = -i\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \left\{ \sqrt{m} \delta_{n,m-1} - \sqrt{m+1} \delta_{n,m+1} \right\}$$

elde edilir.

$$[X, P] = X P - P X = X \sum_n |n\rangle \langle n| P - P \sum_m |m\rangle \langle m| X$$

$$\langle n' | [X, P] | m' \rangle = \sum_n \langle n' | X | n \rangle \langle n | P | m' \rangle - \sum_m \langle n' | P | m \rangle \langle m | X | m' \rangle$$

$$= \sum_n \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left\{ \sqrt{n} \delta_{n,n-1} + \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1} \right\} \left(-i\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \right) \left\{ \sqrt{m} \delta_{n,m-1} - \sqrt{m+1} \delta_{n,m+1} \right\}$$

$$- \sum_m \left(-i\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \right) \left\{ \sqrt{m} \delta_{n,m-1} - \sqrt{m+1} \delta_{n,m+1} \right\} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left\{ \sqrt{m'} \delta_{m,m-1} + \sqrt{m'+1} \delta_{m,m+1} \right\}$$

$$= -\frac{i\hbar}{2} \left(\sqrt{n'+1} \sqrt{m'} \delta_{n',m'-2} - \sqrt{n'+1} \sqrt{m'+1} \delta_{n',m'} + \sqrt{n'} \sqrt{m'} \delta_{n',m'} - \sqrt{n'} \sqrt{m'+1} \delta_{n',m'-2} \right)$$

$$+ \frac{i\hbar}{2} \left(\sqrt{n'+1} \sqrt{m'} \delta_{n',m'-2} + \sqrt{n'+1} \sqrt{m'+1} \delta_{n',m'} - \sqrt{n'} \sqrt{m'} \delta_{n',m'} - \sqrt{n'} \sqrt{m'+1} \delta_{n',m'-2} \right)$$

$$= \frac{i\hbar}{2} \left\{ 2(n'+1) \delta_{n',m'} - 2n' \delta_{n',m'} \right\}$$

$$= \frac{i\hbar}{2} \{ 2n' + 2 - 2n' \} \delta_{n',m'} = i\hbar \delta_{n',m'} = i\hbar \langle n' | m' \rangle$$

2) Tek boyutta bir Harmonik osilatör potansiyelinin değeri bir parçacık, enerji ölçümü sonucu $\frac{1}{2}\hbar\omega$ ve $\frac{3}{2}\hbar\omega$ enerjilerinin eşit olasılıkta olduğunu bir durumda buluyor. Parçacığın $t=0$ anındaki ortalama momentumu $(\frac{m\omega\hbar}{2})^{1/2}$ dir. Bu bilgiler parçacığın durumunu tanımlamak için yeterlidir.

Parçacığın bir t anındaki momentum, konum beklenen değerlerini bulunur. $\langle p^2 \rangle$ ve $\langle x^2 \rangle$ yi de bularak $\Delta p_x \Delta x \gg \hbar/2$ olduğunu gösteriniz.

$$H.O. \text{ iin } E_n = (n + \frac{1}{2})\hbar\omega.$$

$\frac{1}{2}\hbar\omega \rightarrow n=0$, $\frac{3}{2}\hbar\omega \rightarrow n=1$ seviyelerine karşılık geliyor.

$$\text{Sistemin durumu } |4\rangle = c_1|0\rangle + c_2|1\rangle$$

$$\text{ve bunlar eşit olasılıkta ise } |c_1|^2 = |c_2|^2 \quad (1)$$

$$\langle p \rangle = \langle 4 | P | 4 \rangle = (c_1^* \langle 0 | + c_2^* \langle 1 |) P (c_1 | 0 \rangle + c_2 | 1 \rangle)$$

$$= -i \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (c_1^* \langle 0 | + c_2^* \langle 1 |) (a - a^\dagger) (c_1 | 0 \rangle + c_2 | 1 \rangle)$$

$$= -i \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (c_1^* \langle 0 | + c_2^* \langle 1 |) (c_2 | 0 \rangle - c_1 | 1 \rangle)$$

$$= -i \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (c_1^* c_2 - c_2^* c_1) = \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}}$$

$$\Rightarrow c_1^* c_2 - c_2^* c_1 = i \text{ olmalı.} \quad (2)$$

(1) ve (2) eşitliklerinden $c_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ ve $c_2 = \frac{i}{\sqrt{2}}$ seçilebilir.

Böylece sistemin durumu : $|4\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|0\rangle + i|1\rangle)$ olur.

$$\text{Bir } t \text{ anında } |4(t)\rangle = e^{-iHt/\hbar} |4\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (e^{-iE_0 t/\hbar} |0\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |1\rangle)$$

$$E_0 = \frac{1}{2}\hbar\omega \text{ ve } E_1 = \frac{3}{2}\hbar\omega.$$

$$\langle P \rangle(t) = \langle \psi(t) | P | \psi(t) \rangle$$

$$= -\frac{i}{\sqrt{m\hbar\omega}} \frac{1}{2} \left\{ (e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| - i e^{iE_1 t/\hbar} \langle 1|)(a - a^\dagger) (e^{-iE_0 t/\hbar} |0\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |1\rangle) \right\}$$

$$= -\frac{i}{\sqrt{m\hbar\omega}} \frac{1}{2} \left\{ (e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| - i e^{iE_1 t/\hbar} \langle 1|)(e^{-iE_0 t/\hbar} |1\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |0\rangle) \right\}$$

$$= \frac{\sqrt{m\hbar\omega}}{2} \frac{1}{2} \left(e^{i(E_0 - E_1)t/\hbar} + e^{-i(E_0 - E_1)t/\hbar} \right)$$

$$= \frac{\sqrt{m\hbar\omega}}{2} \cos((E_0 - E_1)t/\hbar) = \frac{\sqrt{m\hbar\omega}}{2} \cos(\omega t) \quad \text{elde edilir.}$$

$$\langle X \rangle(t) = \langle \psi(t) | X | \psi(t) \rangle$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left\{ (e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| - i e^{iE_1 t/\hbar} \langle 1|)(a + a^\dagger) (e^{-iE_0 t/\hbar} |0\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |1\rangle) \right\}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left\{ (e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| - i e^{iE_1 t/\hbar} \langle 1|)(e^{-iE_0 t/\hbar} |1\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |0\rangle) \right\}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left(i e^{i(E_0 - E_1)t/\hbar} - i e^{-i(E_0 - E_1)t/\hbar} \right)$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left(\frac{e^{i(E_1 - E_0)t/\hbar} - e^{-i(E_1 - E_0)t/\hbar}}{2i} \right)$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \sin((E_1 - E_0)t/\hbar) = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \sin(\omega t)$$

$$\langle P^2 \rangle(t) = \langle \psi(t) | P^2 | \psi(t) \rangle$$

$$= -\frac{m\hbar\omega}{2} \frac{1}{2} \left\{ (e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| - i e^{iE_1 t/\hbar} \langle 1|)(a - a^\dagger)(a - a^\dagger) (e^{-iE_0 t/\hbar} |0\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |1\rangle) \right\}$$

$$= -\frac{m\hbar\omega}{2} \frac{1}{2} \left\{ (e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| - i e^{iE_1 t/\hbar} \langle 1|)(a a^\dagger - a^\dagger a^\dagger - a^\dagger a + a^\dagger a^\dagger) (e^{-iE_0 t/\hbar} |0\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |1\rangle) \right\}$$

$$= +\frac{m\hbar\omega}{2} \frac{1}{2} \left\{ (e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| - i e^{iE_1 t/\hbar} \langle 1|)(2a^\dagger a + 1) (e^{-iE_0 t/\hbar} |0\rangle + i e^{-iE_1 t/\hbar} |1\rangle) \right\}$$

$$= \frac{m\hbar\omega}{2} \frac{1}{2} (2+2) = m\hbar\omega$$

$$\begin{aligned}\langle x^2 \rangle(t) &= \langle u(t) | x^2 | u(t) \rangle \\ &= \frac{\hbar}{2m\omega} \left\{ e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| -ie^{iE_1 t/\hbar} \langle 1| \right\} (a+a^\dagger)(a+a^\dagger) \left\{ e^{-iE_0 t/\hbar} | 0 \rangle + ie^{-iE_1 t/\hbar} | 1 \rangle \right\} \\ &= \frac{\hbar}{2m\omega} \left\{ e^{iE_0 t/\hbar} \langle 0| -ie^{iE_1 t/\hbar} \langle 1| \right\} \underbrace{(aa^\dagger + a^\dagger a)}_{2a^\dagger a + 1} \left\{ e^{-iE_0 t/\hbar} | 0 \rangle + ie^{-iE_1 t/\hbar} | 1 \rangle \right\} \\ &= \frac{\hbar}{m\omega}\end{aligned}$$

$$\Delta X = \sqrt{\langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2} = \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega} - \frac{\hbar}{2m\omega} \sin^2(\omega t)}$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (2 - \sin^2(\omega t))^{1/2}$$

$$\Delta P = \sqrt{\langle p^2 \rangle - \langle p \rangle^2} = \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}(2 - \cos^2(\omega t))} = \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (2 - \cos^2(\omega t))^{1/2}$$

$$\Delta p \Delta x = \frac{\hbar}{2} \left(4 - 2 + \frac{\sin^2(2\omega t)}{4} \right)^{1/2}$$

$$= \frac{\hbar}{2} \left(2 + \frac{\sin^2(2\omega t)}{4} \right)^{1/2} > \frac{\hbar}{2}$$

Burada beklenen değerlerin klasik denklemlere uyduğunu, yanı Ehrenfest teoreminin bir uygulamasını görebiliriz.

Ehrenfest teoremine göre:

$$m \frac{d}{dt} \langle x \rangle = \langle p \rangle \quad \text{ve} \quad \frac{d}{dt} \langle p \rangle = - \left\langle \frac{\partial V}{\partial x} \right\rangle \text{ olmalıdır.}$$

Genel olarak herhangi bir A operatörünün :

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [A, H] \rangle + \left\langle \frac{\partial A}{\partial t} \right\rangle \text{ yazılabilir.}$$

Bunun özel bir hali yukarıdaki $\langle x \rangle$ ve $\langle p \rangle$ için elde edilmiş olan denklemlerdir ki bunlar klasik mekanığın denklemleridir. Şimdi bu denklemlerin doğruluğunu bulmuş olduğumuz ortabma değerleri kullanarak test edelim.

$$m \frac{d}{dt} \langle X \rangle(t) = m \frac{d}{dt} \left(\sqrt{\frac{\hbar}{2mw}} \sin(\omega t) \right) = m\omega \sqrt{\frac{\hbar}{2mw}} \cos(\omega t) = \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \cos(\omega t)$$

$$= \langle P \rangle$$

$$-\left\langle \frac{\partial V}{\partial x} \right\rangle = -\left\langle \frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{2} mw^2 X^2 \right\rangle = -\left\langle mw^2 X \right\rangle = -mw^2 \langle X \rangle$$

$$= -mw^2 \sqrt{\frac{\hbar}{2mw}} \sin(\omega t) = -\omega \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \sin(\omega t)$$

$$\frac{d}{dt} \langle P \rangle(t) = \frac{d}{dt} \left(\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \cos(\omega t) \right) = -\omega \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \sin(\omega t)$$

Böylece $-\left\langle \frac{\partial V}{\partial x} \right\rangle = \frac{d \langle P \rangle}{dt}$ olduğu görüldür.

SORU 1) q yüklü m küteli parçacık tek boyutta bir harmonik kuvvet ve homojen elektrik alan altında hareket ediyor. Sistemin Hamiltoniyeni;

$$H = \frac{P^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 X^2 - q\epsilon X \quad (\epsilon: \text{elektrik alan eiddeti})$$

olarak yazılabilir.

a) Enerji özdeğerlerini bulunuz.

b) $H = H_0 + H_1$ olarak ek alınırsa H_0 harmonik osilatör hamiltoniyeni ve $H_1 = -q\epsilon X$ elektrik alanından gelen katkı olarak düşünülebilir. Sistem $t=0$ 'da H_0 'in taban durumunda ise t anında H 'in taban durumunda bulunma olasılığı ne olur?

CÖZÜM 1)

a) $H = \frac{P^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 \left(X - \frac{q\epsilon}{m\omega^2}\right)^2 - \frac{q^2\epsilon^2}{2m\omega^2}$ olarak yazılabilir.

İlk iki terim $\hat{X} = X - \frac{q\epsilon}{m\omega^2}$ koordinatında yazılmış bir Harmonik osilatör hamiltoniyenidir. ikinci terim ise her bireyde köşegen olacak olan sabit bir sayıdır. Dolayısıyla \hat{X} koordinatındaki H_0 bazı hamiltonyeninin bireyidir. Böylece;

$H = \left(\hat{a}^\dagger \hat{a} + \frac{1}{2}\right)\hbar\omega - \frac{q^2\epsilon^2}{2m\omega^2}$ şeklinde yaratma - yoketme operatörleri ile yazılabilir.

Özdurumlar $\hat{a}^\dagger \hat{a}$ nin özdurumları , yani $\{|n\rangle\}$ ($n=0, 1, 2, \dots$) ve özdeğerler de $E_n = \left(n + \frac{1}{2}\right)\hbar\omega - \frac{q^2\epsilon^2}{2m\omega^2}$ olur.

b) H_0 'in özdurumları $\{|n\rangle\}$

H 'in özdurumları $\{\tilde{|n\rangle}\}$

$t=0$ anında sistem H_0 'in taban durumunda ise ; $|1_{(0)}\rangle = |0\rangle$

t anında sistemin H 'in taban durumunda, yani $\tilde{|0\rangle}$ da bulunma olasılığı :

$$P = |\langle \tilde{0} | 1_{(0)} \rangle|^2 \quad \text{dir.}$$

$$|1_{(0)}\rangle = e^{-\frac{iHt}{\hbar}} |0\rangle = e^{-\frac{iHt}{\hbar}} |0\rangle \quad \text{dir.}$$

$|0\rangle$, H 'in özdeğeri özdeğeri olmadığından $e^{-iHt/\hbar}|0\rangle$ işlemini doğrudan yapamayız. Bu işlemi yapabilmek için $|4(t)\rangle = |0\rangle$, H 'in bazında analiz :

$$|0\rangle = \sum_n |n\rangle \langle n|0\rangle$$

$$e^{-iHt/\hbar}|0\rangle = \sum_n e^{-iHt/\hbar} |n\rangle \langle n|0\rangle$$

$|n\rangle$ H 'in \tilde{E}_n özdeğeri özdeğeri oluyordan

$$e^{-iHt/\hbar}|n\rangle = e^{-i\tilde{E}_n t/\hbar}|n\rangle$$

olar. Böylece ;

$$|4(t)\rangle = e^{-iHt/\hbar}|0\rangle = \sum_n e^{-i\tilde{E}_n t/\hbar} |n\rangle \langle n|0\rangle \text{ elde edilir.}$$

Buradan :

$$\langle \tilde{0}|4(t)\rangle = \sum_n e^{-i\tilde{E}_n t/\hbar} \underbrace{\langle \tilde{0}|n\rangle}_{\delta_{n,0}} \langle n|0\rangle = e^{-i\tilde{E}_0 t/\hbar} \langle \tilde{0}|0\rangle$$

$$P = |\langle \tilde{0}|4(t)\rangle|^2 = |\langle \tilde{0}|0\rangle|^2 \text{ haline gelir.}$$

Bunu bulabilmek için $|\tilde{0}\rangle$ ile $|0\rangle$ arasındaki ilişkiyi bulabilmemiz gerekiyor.

H , $\tilde{x} = x - q\varepsilon/mw^2$ deki Harmonik osilatör, H_0 ise x 'deki harmonik osilatör hamittoniyeridir. Dolayısıyla iki sistem arasında bir öteleme dönüşümü var.

Konum bazında düşünürsek, H_0 'in özfonksiyonu ile H 'in özfonksiyonu arasında da bir öteleme dönüşümü olmalı. $q\varepsilon/mw^2 = l$ diyelim:

$$\begin{aligned} u_n(x) &= \langle x|n\rangle : H_0 \text{in özfonksiyonu} \\ \tilde{u}_n(x) &= \langle \tilde{x}|n\rangle : H \text{in özfonksiyonu} \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \tilde{u}_n(x-l) = u_n(x) \\ \text{olmalı.} \end{array} \right\}$$

Bunu ketler cinsinden yazarsak;

$$\langle \tilde{x}-l|n\rangle = \langle x|n\rangle \text{ olmalı.}$$

$|n\rangle$ ile $|n\rangle$ arasındaki ilişkiyi belirtmek için öteleme operatörünü tanımlayalım. Öyle ki $L(l)$ öteleme operatörünü elmak üzere $L(l)|x\rangle = |x+l\rangle$ versin.

Böylece $\langle x - l \rangle = \langle x | L(l) \rangle$ şeklinde yazılabilir.

Böylece :

$$\langle x - l | \tilde{n} \rangle = \langle x | n \rangle \text{ eşitliği} \quad \langle x | L(l) | \tilde{n} \rangle = \langle x | n \rangle \text{ haline gelir.}$$

Buradan $L(l) | \tilde{n} \rangle = | n \rangle$ veya $| n \rangle = L(l) | \tilde{n} \rangle$ sonucunu elde ederiz.

Şimdi $L(l)$ operatörünün ne olduğunu bularak $| n \rangle$ ile $| \tilde{n} \rangle$ arasındaki ilişkisi bulabiliyoruz. $e^{-iHt/\hbar}$ zamanda öteleme operatörü idi. Uzayosal ötelemelere için benzer bir operatör tanımlayabiliyoruz : $L(l) = e^{-iPl/\hbar}$.

Bu operatörün öteleme yapıp yapmadığını kolayca gösterebiliriz.

$$\begin{aligned}\langle x | L(l) | 14 \rangle &= \langle x | e^{-iPl/\hbar} | 14 \rangle = \langle x | \left\{ 1 - \frac{il}{\hbar} P + \frac{1}{2!} \left(\frac{-il}{\hbar} \right)^2 P^2 + \dots \right\} | 14 \rangle \\ &= \underbrace{\langle x | 14 \rangle}_{u(x)} + (-l) \frac{1}{2} \underbrace{\frac{\partial}{\partial x} \langle x | u \rangle}_{u'(x)} + \frac{1}{2!} (-l)^2 \frac{1}{2} \underbrace{\frac{\partial^2}{\partial x^2} \langle x | u \rangle}_{u''(x)} + \dots \\ &= u(x - l) = \langle x - l | 14 \rangle \text{ olur.}\end{aligned}$$

Böylece

$$| n \rangle = e^{-iPl/\hbar} | \tilde{n} \rangle \text{ elde edilir.}$$

$$\langle \tilde{o} | o \rangle = \langle o | e^{-iPl/\hbar} | o \rangle$$

$$e^{-iPl/\hbar} = e^{-\frac{l}{\hbar} \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (a - a^\dagger)} = e^{+\frac{l}{\hbar} \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} a^\dagger} e^{-\frac{l}{\hbar} \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} a + \frac{l^2 m\omega}{4\hbar} [a^\dagger, a]}$$

$$(\text{Hesirlatma } e^{A+B} = e^A e^B e^{-[A, B]/2} = e^B e^A e^{-[B, A]/2}.)$$

$$\langle o | e^{-iPl/\hbar} | o \rangle = e^{-\frac{l^2 m\omega}{4\hbar} [a^\dagger, a]} \langle o | o \rangle \text{ elde edilir.}$$

$$P = |\langle \tilde{o} | o \rangle|^2 = e^{-\frac{l^2 m\omega}{2\hbar}} \text{ elde edilir.}$$

$$l = q\varepsilon/m\omega^2 \text{ yerine yazarsak:}$$

$$P = \exp\left(-\frac{q^2 \varepsilon^2}{2m\omega^3 \hbar}\right) \text{ elde edilir.}$$

SORU 2) Tek boyutta bir harmonik osilatör ele alın. Öndenmeler $\{|n\rangle\}$ olsun.

a) $|0\rangle$ ve $|1\rangle$ 'in lineer kombinasyonu olan öyle bir durum olusun ki $\langle x \rangle$ maksimum olsun.

b) $t=0$ anında sistemin (a) gibi durumda bulunduğu varsayıarak :

→ Schrödinger resminde t anındaki $\langle x \rangle(t)$ yi bulun.

→ Heisenberg resminde t anındaki $\langle x(t) \rangle$ yi bulun.

GÖZÜM 2) a) $|2\rangle = c_0|0\rangle + c_1|1\rangle$ olsun.

$$\langle x \rangle = (\langle 0 | c_0^* + \langle 1 | c_1^*) (\alpha(a + a^\dagger)) (c_0|0\rangle + c_1|1\rangle) \quad (\alpha: \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}})$$

$$= \alpha(c_0^*c_1 + c_1^*c_0) \text{ olur.}$$

$c_0 = |c_0|e^{i\delta_0}$ ve $c_1 = |c_1|e^{i\delta_1}$ olarak yazabiliriz.

Buradan :

$$\langle x \rangle = \alpha |c_0||c_1| (e^{i(\delta_1 - \delta_0)} + e^{-i(\delta_1 - \delta_0)}) = 2\alpha |c_0||c_1| \cos(\delta_1 - \delta_0)$$

Bu ifadenin maximum değeri $\delta_1 - \delta_0 = 2\pi n$ ($n=0, 1, \dots$) olduğunda olur. 0 halde $\delta_0 = 0$ ve $\delta_1 = 2\pi$ seçebiliriz. Böylece;

$$c_0 = |c_0| \text{ ve } c_1 = |c_1| \text{ elde edilir.}$$

Öte yandan $|c_0||c_1|$ çarpımının da max olması için $|c_0| = |c_1|$ olmalıdır. Böylece

$$|2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|0\rangle + |1\rangle) \text{ elde edilir.}$$

b) i) Schrödinger resminde ;

Sistemin durumu zamanla değişecek : $|2(t)\rangle = e^{-iHt/\hbar} |2(0)\rangle$

$$|2(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (e^{-i\omega t/2} |0\rangle + e^{-3i\omega t/2} |1\rangle) \text{ olur.}$$

$$\langle x \rangle(t) = \langle 2(0) | x | 2(t) \rangle = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (e^{+i\omega t/2} \langle 0 | + e^{-3i\omega t/2} \langle 1 |) (\alpha(a + a^\dagger)) (e^{-i\omega t/2} |0\rangle + e^{-3i\omega t/2} |1\rangle)$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \cos(\omega t) \text{ elde edilir.}$$

ii) Heisenberg resminde sistemin durumu değişimet, operatörler zamanla değişim Heisenberg hareket denklemine göre değişim.

$$\frac{d}{dt} \hat{x} = \frac{1}{i\hbar} [x, H] = \frac{1}{m} \hat{p}$$

$$\frac{d}{dt} \hat{p} = \frac{1}{i\hbar} [x, H] = m\omega^2 \hat{x}$$

ilk denklem zamanla göre türetildi, ikinci denklemden dP/dt yerine yazılırsa
 $\ddot{x} = \omega^2 x \Rightarrow x(t) = A \sin(\omega t) + B \cos(\omega t)$

Buradan $P(t) = Am\omega \cos(\omega t) - Bm\omega \sin(\omega t)$ olur.

A ve B $t=0$ yazılıarak ; $A = P(0)/m\omega$ $B = x(0)$ elde edilir.

Böylece

$$\begin{aligned} \langle x(t) \rangle &= \frac{1}{2} \langle \Psi | x(t) | \Psi \rangle = \frac{1}{2} \left[\frac{\langle \Psi | P(0) | \Psi \rangle}{m\omega} \sin(\omega t) + \langle \Psi | x(0) | \Psi \rangle \cos(\omega t) \right] \\ &= \frac{1}{m\omega} \langle P(0) \rangle \sin(\omega t) + \langle x(0) \rangle \cos(\omega t) \end{aligned}$$

$t=0$ da $\langle P(0) \rangle$ hesaplanırsa sıfır olduğunu gösterir.

$t=0$ da Schrödinger resmi ve Heisenberg resmi operatörleri ve durumları aynı olduğundan $\langle x(0) \rangle_{\text{Heisenberg}} = \langle x \rangle_{(0) \text{ schrödinger}} = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}$

Buradan;

$$\langle x(t) \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \cos(\omega t) \text{ bulunur.}$$

- 1) $\{1r\}$ ve $\{1P\}$ R vs P operatörlerinin bağları olsunlar
Her iki bağın için tamlik (kapalılık) ve dikkilik ifadelerini yazınız.
- 2) $14 >$ ve $14 >$ Erdurum üzerine mit iki ket. $14 >$ ketimin $\{1r\}$ ve $\{1P\}$ bağlarından ifade ediniz. İfadelerinizdeki terimlerin anımlarını açıklayınız.
- 3) $1r >$ ve $1P >$ nin skaler çarpımı için bir ifade yazınız.
Bu ifade ne anlama gelir?
- 4) $\{14,1\}$ eride bir bağ olsun. Bu bağın tamlik bağıntısını $\{1r\}$ tasvirinde涂iniz.
- 5) $14 >$ ve $14 >$ ketlerinin skaler çarpımlarını ayrı ayrı hem $\{1r\}$ hem de $\{1P\}$ bağlarından yazınız.
- 6) $14 >$ ketimin $\{1r\}$ bağındaki ifadesini kullanarak, aynı keti $\{1P\}$ bağında yazınız. Aynı şekilde, $14 >$ ketimin $\{1P\}$ bağındaki ifadesini kullanarak $\{1r\}$ bağındaki ifadesini yazınız.
- 7) R operatörünün, $\{1r\}$ ve $\{1P\}$ bağlarındaki P " " " " ,
tawicileri için birer ifade yazınız.
- 8) R operatörünün $\langle 1R|14 \rangle$ matris elementini hem $\{1r\}$ hem de $\{1P\}$ bağında hesaplayınız.
Operatörün için yukarıdaki işlemeleri tekrarlayınız.

9) $R \vee P$ operatörlerinin Hermitsel oluklarını
hem $\{1_P\}$ hem de $\{1_R\}$ bağında uyru uyru gösterin (2)

10) $R \vee P$ operatörleri \mathcal{E} durum uzayından, yerdeğiştiriciler
değerlenebilirlerin bir türmesini oluştururlar mı?

$X \cdot \vee P_x$ değerlenebilirler \mathcal{E} uzayında, \mathcal{E}_X
uzayından bener bir türme oluştururlar mı?

~~(10)~~ Cevaplarınızın açıklayıcı ifaçelerde destekleyiniz.

11) $R \vee P$ operatörlerinin bitişenlerinin, karşılıklı
olmak komutatörlerini hesaplayınız.

12) A, B, C operatörler olsunlar.

$$[A, BC] = [A, B]C + B[A, C]$$

$$[A, [B, C]] + [B, [C, A]] + [C, [A, B]] = 0$$

$$[A, B]^+ = [B^+, A^+] \quad \text{oluklunu gösterin.}$$

13) $F(A)$, A operatörünün bir fonksiyonu ise,

$$[A, F(A)] = 0 \quad \text{olukunu gösteriniz.}$$

Aynı şekilde, eger B operatörü A ile yerdeğiştirilese
Ayri ayri $[B, F(A)] = 0$ olukunu gösteriniz.

$$AB = BA \Rightarrow [B, F(A)] = 0 \quad \text{olukunu gösteriniz.}$$

14) n . bir tam sayı olmak üzere, $[X, P_x^n] = ik^n P_x^{n-1}$
olukunu gösteriniz.

$$[X, F(P_x)] = ik F'(P_x), \quad F'(P_x) = \frac{\partial F}{\partial P_x}$$

$$[P_x, G(X)] = -ik G'(X), \quad G'(X) = \frac{\partial G}{\partial X}$$

olukunu gösteriniz.

16) $[A, C] = [B, C] = 0$ ve $C = [A, B] \Rightarrow$ (B)

$[A, F(B)] = [A, B]F'(B)$ olupunu gösteriniz.

17) $e^{At} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(At)^n}{n!}$ operatörünün zamanla göre türünü hesaplayınız.

$$\underbrace{\frac{d}{dt} e^{At}}_{\text{elde edilecektir}} = A e^{At} - e^{At} A$$

elupunu gösteriniz.

Bu sonrakı faydalansıcaz,

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} (e^{At} e^{Bt}) &= A e^{At} e^{Bt} + e^{At} B e^{Bt} \\ &= e^{At} A e^{Bt} + e^{At} e^{Bt} B \end{aligned}$$

elupunu gösteriniz. Eğer A ve B komüt ise,
yani $[A, B] = 0 \Rightarrow$

$$\frac{d}{dt} (e^{At} e^{Bt}) = (A+B) e^{At} e^{Bt} \text{ olur.}$$

18) $F(t) = e^{At} \cdot e^{Bt}$ operatöründen yararlanıp,
bu operatörün zamanla göre türünü hesaplayarak,
içlemlerin sonundan $t=0$ alarak $[t=0 \Rightarrow F(0) = 1]$

$$e^A \cdot e^B = e^{A+B} e^{\frac{1}{2}[A, B]}$$

elupunu gösteriniz.

19) X, Y, Z operatörlerinin $\{I, r\}$ bazında matris
demonstrini yazınız. Buradan R operatörünün ne
sayıleyebilirsiniz?

- 20) $F = F(R) \Rightarrow \{|r\rangle\}$ bazında $F(R)$ 'nin matris elementlerini verebileceğini yazın. (4)
- 21) P_x operatörünün $\{|r\rangle\}$ bazındaki matris elementlerini hesaplayınız, yani $\langle r|P_x|r'\rangle = ?$
- 22) G, P operatörünün bir fonksiyonu olsun, $G = G(P)$. Bu fonksiyonun $\{|r\rangle\}$ bazındaki matris elementlerini hesaplayınız, yani $\langle r|G(P)|r'\rangle = ?$
- 23) P operatörünün matris elementlerini $\{|P\rangle\}$ bazında yazınız. $G = G(P) \Rightarrow$ bu fonksiyonun uygun olduğu matris elementleri için bir ifade tıretiniz.
- 24) X operatörünün $\{|P\rangle\}$ bazındaki matris elementlerini verebileceğini tıretiniz.
- $F(R)$ 'nin $\{|P\rangle\}$ bazındaki matris elementlerini tıretiniz, $\langle P|F(R)|P'\rangle = ?$
- 25) $H = \frac{1}{2m}P^2 + V(R)$ ile verilen Hermitisel Hamilton operatörünün
 $i\hbar \frac{2}{at} |\Psi(H)\rangle = H|\Psi(H)\rangle$
formundaki Schrödinger denklemini hem $\{|r\rangle\}$ hem de $\{|P\rangle\}$ bazında yazınız.

QUIZ 1

Y.G.ÇELEBİ

23/10/2013

1. $\mathcal{V}_p = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} e^{ipx/\hbar}$ ve $\delta|u\rangle = \int dx e^{ikx}$ olduğuna göre

$$\delta(p - p') = \frac{1}{2\pi\hbar} \int dx e^{ix(p-p')/\hbar} \quad (1)$$

olduğunu gösteriniz.

2. $\{u_i(\vec{r})\}$ F'nin bir bazı ise, $(u_i, u_j) = \delta_{ij}$ ve F'nin her $\psi(\vec{r})$ fonksiyonu $\psi(\vec{r}) = \sum_i c_i u_i(\vec{r})$ olarak yazılır. Burada $c_i = (u_i, \psi)$ 'dir. Bu şartlar altında baz kapalılık bağıntısı, yani

$$\sum_i u_i(\vec{r}) u_i^*(\vec{r}') = \delta(\vec{r} - \vec{r}') \quad (2)$$

olduğunu gösteriniz.

SORU 1) $[L_i, V_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} V_k$ komütasyon ilişkisi bir vektör operatör göz önüne alı. Bu bir vektör operatörün tanımıdır.

a) $e^{-i\theta L_x/\hbar}$ operatörünün x -ekseninde θ kadarlık bir döilage işlemi gerçekleştirileceğini

$$e^{-i\theta L_x/\hbar} V_i e^{i\theta L_x/\hbar} = R_{ij}(\theta) V_j$$

olduğunu göstererek ispatlayın. $R_{ij}(\theta)$ döilage matrisidir.

b) $e^{-i\tau L_x/\hbar} |l, m\rangle = |l, -m\rangle$ olduğunu gösterin.

Cözüm 1)

$$\begin{aligned} A_i &= e^{-i\theta L_x/\hbar} V_i e^{i\theta L_x/\hbar} \quad \text{olsun ve } A_i^{\dagger} \text{nın ne olduğunu bakiyim.} \\ \frac{dA_i}{d\theta} &= -\frac{i}{\hbar} L_x e^{-i\theta L_x/\hbar} V_i e^{i\theta L_x/\hbar} + e^{-i\theta L_x/\hbar} V_i \left(i \frac{L_x}{\hbar} \right) e^{i\theta L_x/\hbar} \\ &= -\frac{i}{\hbar} e^{-i\theta L_x/\hbar} [L_x, V_i] e^{i\theta L_x/\hbar} \\ &= -\frac{i}{\hbar} e^{-i\theta L_x/\hbar} (i\hbar \epsilon_{ijk} V_j) e^{i\theta L_x/\hbar} = \epsilon_{ijk} A_j \end{aligned}$$

Buradan :

$$\frac{dA_x}{d\theta} = \epsilon_{1ij} A_j = 0 \Rightarrow A_x(\theta) = A_x(0) = V_x$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{dA_y}{d\theta} &= \epsilon_{12j} A_j = A_2 \\ \frac{dA_z}{d\theta} &= \epsilon_{13j} A_j = -A_y \end{aligned} \right\} \quad \begin{aligned} \frac{d^2 A_y}{d\theta^2} &= \frac{dA_2}{d\theta} = -A_y \\ & \end{aligned}$$

$$\text{Buradan } A_y(\theta) = A_y(0) \cos \theta + A_2(0) \sin \theta = V_y \cos \theta + V_z \sin \theta$$

$$\text{ve } A_2 = \frac{dA_y}{d\theta} = -A_y(0) \sin \theta + A_2(0) \cos \theta = V_z \cos \theta - V_y \sin \theta$$

Böylece :

$$\begin{pmatrix} A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & \sin \theta \\ 0 & -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_x \\ V_y \\ V_z \end{pmatrix} = R_{ij} V_j$$

olar. Bu x -ekseninde θ kadar döilage matrisidir.

$$b) L_z |l, m\rangle = m\hbar |l, m\rangle \text{ dir.}$$

Arađipimiz sey $e^{-i\theta L_x/\hbar} |l, m\rangle$ nin L_z 'in $-m\hbar$ özdegerli özدununu alıp olmadığdır.

$U(\pi) = e^{-i\pi L_x/\hbar}$ nun \times ekberinde π kadarlık bir donmeye karsılık geldiğini (a) sikkunda $\theta = \pi$ yazarak görebiliriz. Ancak (a) sikkunda donev vektör operatörün kendisiydi. Simdi donumun nasıl donduğunu bakancağız.

$$L_z |l, m\rangle = m\hbar |l, m\rangle$$

$$U^* U = 1$$

$$L_z U^* U |l, m\rangle = m\hbar |l, m\rangle$$

$$\Rightarrow U L_z U^* U |l, m\rangle = m\hbar U |l, m\rangle$$

L_z bir vektör operatörün bileşeni olduğuna göre (a) sikkundan biliyoruz ki

$$U(\pi) L_z U^*(\pi) = R_{2j}(\pi) L_j = -L_z$$

Böylece :

$$\underbrace{[U(\pi) L_z U^*(\pi)]}_{-L_z} U(\pi) |l, m\rangle = m\hbar U(\pi) |l, m\rangle$$

$$L_z U(\pi) |l, m\rangle = -m\hbar U(\pi) |l, m\rangle$$

Demek ki $U(\pi) |l, m\rangle$ donüşümü kedi L_z operatörünün $-m\hbar$ özdegerine karsılık geten özdurumudur. Yani :

$$U(\pi) |l, m\rangle = |l, -m\rangle \text{ dir.}$$

$$\text{ODEV1)} [L_i, X_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} X_k$$

$$[L_i, P_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} P_k \quad \text{olduğunu gösterin.}$$

SORU 2) $l=2$ iğin L^2 ve L_z operatörlerinin özdunumlarının konum uzayındaki tasvirlerini bulunuz. Bunların dik olduğunu gösteriniz.

GÖZÜM 2) $l=2$ için durum uzayının baz ketleri $|2,2\rangle, |2,1\rangle, |2,0\rangle$, $|2,-1\rangle$ ve $|2,-2\rangle$ dir. Buna göre konum uzayındaki tavrımları bulmak için axial momentum operatörünü bileşenlerinin konum uzayı tavrımlarını kullanacağız.

$$L_z|l,m\rangle = m\hbar|l,m\rangle \Rightarrow \langle \theta, \phi | L_z | l, m \rangle = m\hbar \langle \theta, \phi | l, m \rangle$$

$$\langle \theta, \phi | L_z | l, m \rangle = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \phi} \langle \theta, \phi | l, m \rangle \text{ olduğunu biliyoruz. Bu olsun;}$$

$$-i\hbar \frac{\partial}{\partial \phi} \langle \theta, \phi | l, m \rangle = m\hbar \langle \theta, \phi | l, m \rangle \Rightarrow \langle \theta, \phi | l, m \rangle \propto e^{im\phi} \text{ olur.}$$

Simdi $L_+|2,2\rangle = 0$ olmasından yararlanalım;

$$\langle \theta, \phi | L_+ | 2,2 \rangle = -i\hbar e^{i\phi} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \langle \theta, \phi | 2,2 \rangle = 0$$

$\langle \theta, \phi | 2,2 \rangle$ nin $e^{2i\phi}$ ile orantılı olduğunu yukarıda gösterdik. θ 'ya bağlı kısma $F(\theta)$ densek;

$$\langle \theta, \phi | 2,2 \rangle = F(\theta) e^{2i\phi} \text{ olur. Bunu yukarıdaki denkleme yerine koyarsak}$$

$$-i\hbar e^{i\phi} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right) [F(\theta) e^{2i\phi}] = 0$$

$$\hbar e^{3i\phi} \frac{\partial}{\partial \theta} F(\theta) + i\hbar e^{i\phi} \cot \theta F(\theta) (2i) e^{2i\phi} = 0$$

Düzenlersel

$$\frac{\partial}{\partial \theta} F(\theta) - 2\cot \theta F(\theta) = 0 \Rightarrow F(\theta) \propto \sin^2 \theta \text{ olur.}$$

$$\text{Böylece } \langle \theta, \phi | 2,2 \rangle = C e^{2i\phi} \sin^2 \theta \text{ olur.}$$

C yi bulmak için normalize etmeliyiz.

$$1 = C^2 \int d\theta d\phi \sin \theta \sin^4 \theta = C^2 2\pi \int_0^\pi d\theta \sin \theta (1 - \cos^2 \theta)^2 = 2\pi C^2 \int_0^\pi d\theta \sin \theta (1 - 2\cos^2 \theta + \cos^4 \theta)$$

$$= 2\pi C^2 \left[\cos \theta + \frac{2}{3} \cos^3 \theta - \frac{1}{5} \cos^5 \theta \right]_0^\pi = 2\pi C^2 \left(2 - \frac{4}{3} + \frac{2}{5} \right) = \frac{32\pi C^2}{15} = 1 \Rightarrow C = \sqrt{\frac{15}{32\pi}}$$

$$\text{Böylece } \langle \theta, \phi | 2,2 \rangle = y_2(\theta, \phi) = \sqrt{\frac{15}{32\pi}} \sin^2 \theta e^{2i\phi} \text{ olur.}$$

Bu durumdan yola çıkarak diğer durumları elzettirmek mümkün. Çünkü biliyoruz ki

$$L-12,2\rangle = \hbar \sqrt{2(2+1) - 2(2-1)} |12,1\rangle = 2\hbar |12,1\rangle$$

$$\langle \theta, \phi | L-12,2\rangle = 2\hbar \langle \theta, \phi | 12,1\rangle \Rightarrow -i\hbar e^{-i\phi} \left(-i\frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right) y_2^2 = 2\hbar y_2^1$$

Buradan ;

$$y_2^1(\theta, \phi) = -\frac{i}{2} e^{-i\phi} \left(-i\frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \left(\sqrt{\frac{15}{32\pi}} \sin^2 \theta e^{2i\phi} \right)$$

$$= -\sqrt{\frac{15}{32\pi}} e^{i\phi} \cos \theta \sin \theta - \sqrt{\frac{15}{32\pi}} \cot \theta \sin^2 \theta e^{i\phi}$$

$$= -\sqrt{\frac{15}{9\pi}} \cos \theta \sin \theta e^{i\phi} \text{ elde edilir.}$$

Bu iki karesel harmonik fonksiyonun dik oldukları kolayca gösterilebilir.

$$\int d\theta d\phi \sin \theta y_2^2 y_2^1 = K \int d\theta d\phi \sin^3 \theta \cos \theta e^{-i\phi}$$

θ 'ya bağlı integral $\sin^4 \theta \Big|_0^\pi = 0$ olduğundan sonuc sıfır olur.

Diğer $y_2^0, y_2^{-1}, y_2^{-2}$ ler de benzer şekilde bulunabilir. Ancak karesel harmoniklerin su özellilikinden faydalananarak işlem sadece y_2^0 , bulmakla bitirebilir :

$$y_e^{-m}(\theta, \phi) = (-1)^m [y_e^m(\theta, \phi)]^*$$

ÖDEV 2) $l=3$ için L^2 ve L_2 'nın özdurumlarının konum uzayındaki tasvirlerini bulunuz.

ÖDEV 3) $Y = N(x+y+2z) e^{-\alpha r}$ ile tanımlanan bir durumda bulunan bir parçacık gözüne alın.

a) $y_1^{\pm 1,0}$ ların x, y, z ve r cinsinden yazılıarak

$$y_1^{-1} - y_1^1 = 2 \sqrt{\frac{3}{8\pi}} \frac{x}{r}, \quad y_1^0 = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \frac{z}{r} \quad \text{ve} \quad y_1^{-1} + y_1^1 = -2i \sqrt{\frac{3}{8\pi}} \frac{y}{r}$$

old. gösterim.

b) (a)'daki sonuçları kullanarak L_2 ölçümü yapıldığında hangi değerlerin hangi olasılıklarla elde edileceğini bulun.